

ON ONE CASE OF THE RESTRICTED PROBLEM OF THREE
BODIES WHEN THE ATTRACTED BODY HAS A
VARIABLE MASS

N. G. MAGNARADZE

ЛИТЕРАТУРА

1. Steffensen T. F. On the restricted problem of three bodies. Kgl. Danske videnskab. selskab. Mat.-fys. medd. 1956, 30, № 18, 17.
2. Магнарадзе Н. Г. Об ограниченной задаче трех тел, когда притягиваемое тело имеет переменную массу. Бюлл. Абастуман. астрофиз. obs., 1959, № 24, 145—159.
3. Мещерский И. Ф. Работы по механике тел переменной массы. 1952.

Н. Г. МАГНАРАДЗЕ

ОБ ОГРАНИЧЕННОЙ ПРОСТРАНСТВЕННОЙ ЗАДАЧЕ
ТРЕХ ТЕЛ, КОГДА МАССА ПРИТЯГИВАЕМОГО ТЕЛА
ЯВЛЯЕТСЯ ЗАДАННОЙ ФУНКЦИЕЙ ОТ ВРЕМЕНИ

Введение. В одной из предыдущих работ [1] нами была исследована задача трех тел в том случае, когда двое из них, M_1 и M_2 , имеющие постоянные массы m_1 и m_2 , расположены на прямой линии, вращающейся с постоянной условной скоростью ω около их общего центра тяжести на некоторой фиксированной плоскости, и притягивающие по закону притяжения Ньютона третье тело M , имеющее переменную массу m и движущееся в этой плоскости. Массу m мы считали настолько малой, что тела M_1 и M_2 не подвергаются притяжению тела M .

В настоящей работе мы рассматриваем случай, когда при указанных условиях тело M совершает пространственное движение.

При этом в основном будем пользоваться обозначениями, введенными нами в предыдущей работе [1].

1. Вывод основных дифференциальных уравнений (2). Заданную фиксированную плоскость, на которой расположена упомянутая выше вращающаяся прямая линия, мы примем за координатную плоскость $\xi\eta$ абсолютной прямолинейной прямоугольной системы координат $\xi\eta\zeta$, с началом в произвольной фиксированной точке Ω .

По условию точка $M(\xi, \eta, \zeta)$ притягивается по закону Ньютона двумя точками $M_1(\xi_1, \eta_1, 0)$ и $M_2(\xi_2, \eta_2, 0)$, лежащими на прямой линии, равномерно вращающейся с угловой скоростью ω около их центра тяжести $M_0(\xi_0, \eta_0, 0)$, где

$$\xi_0 = \frac{m_1\xi_1 + m_2\xi_2}{m_1 + m_2} \quad \text{и} \quad \eta_0 = \frac{m_1\eta_1 + m_2\eta_2}{m_1 + m_2}.$$

Точки M_1 и M_2 притягивают точку $M(\xi, \eta, \zeta)$ по закону Ньютона силой \vec{F} , проекции которой на осях $\Omega\xi$, $\Omega\eta$, $\Omega\zeta$ имеют вид

$$F_\xi = -k^2 m m_1 \frac{(\xi - \xi_1)}{r_1^3} - k^2 m m_2 \frac{(\xi - \xi_2)}{r_2^3},$$

$$F_\eta = -k^2 m m_1 \frac{(\eta - \eta_1)}{r_1^3} - k^2 m m_2 \frac{(\eta - \eta_2)}{r_2^3},$$

$$F_\zeta = -k^2 m m_1 \frac{\zeta}{r_1^3} - k^2 m m_2 \frac{\zeta}{r_2^3},$$

где

$$r_1 = \sqrt{(\xi - \xi_1)^2 + (\eta - \eta_1)^2 + \zeta^2} \quad \text{и} \quad r_2 = \sqrt{(\xi - \xi_1)^2 + (\eta - \eta_2)^2 + \zeta^2}.$$

Пользуясь известными уравнениями И. В. Мещерского [2] и т. н. гипотезой К. Э. Циолковского [3], нетрудно составить следующую систему дифференциальных уравнений абсолютного движения точки M [1]:

$$\begin{aligned} \frac{d^2 \xi}{dt^2} - \lambda \frac{d\xi}{dt} &= \frac{1}{m} F_\xi, \\ \frac{d^2 \eta}{dt^2} - \lambda \frac{d\eta}{dt} &= \frac{1}{m} F_\eta, \\ \frac{d^2 \zeta}{dt^2} - \lambda \frac{d\zeta}{dt} &= \frac{1}{m} F_\zeta, \end{aligned} \quad (1)$$

где $\lambda = \lambda(t)$ — известная функция от времени.

Теперь введем подвижную систему координат $\bar{x}\bar{y}\bar{z}M_0$, начало которой лежит в точке M_0 , плоскость $\bar{x}M_0\bar{y}$ совпадает с плоскостью $\xi\Omega\eta$, а ось $M_0\bar{z}$ совпадает с вышеупомянутой вращающейся прямой, полагая

$$\begin{aligned} \bar{x} &= \xi_0 + \bar{x} \cos \omega t - \bar{y} \sin \omega t, \\ \bar{y} &= \eta_0 + \bar{x} \sin \omega t + \bar{y} \cos \omega t, \\ \bar{z} &= \zeta. \end{aligned}$$

Далее, положим

$$\bar{x} = x - R_1, \quad \bar{y} = y \quad \text{и} \quad \bar{z} = z,$$

где $R_1 = M_1M_0$ — расстояние между точками M_1 и M_0 .

В относительной системе координат $x\bar{y}\bar{z}M_1$ уравнения движения примут вид

$$\begin{aligned} \frac{d^2 x}{dt^2} - \lambda \frac{dx}{dt} + 2\omega \frac{dy}{dt} + k^2 m_1 \frac{x}{r_1^3} + k^2 m_2 \frac{(x-R)}{r_2^3} - \omega^2 x + \lambda \omega y + R_1 \omega^2 &= 0, \\ \frac{d^2 y}{dt^2} - \lambda \frac{dy}{dt} + 2\omega \frac{dx}{dt} + k^2 m_1 \frac{y}{r_1^3} + k^2 m_2 \frac{y}{r_2^3} - \omega^2 y - \lambda \omega x + \omega \lambda R_1 &= 0, \\ \frac{d^2 z}{dt^2} - \lambda \frac{dz}{dt} + k^2 m_1 \frac{z}{r_1^3} + k^2 m_2 \frac{z}{r_2^3} &= 0, \end{aligned} \quad (2)$$

где

$$R = M_1M_2, \quad r_1 = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} \quad \text{и} \quad r_2 = \sqrt{(x-R)^2 + y^2 + z^2}. \quad (3)$$

Пользуясь условиями задачи, легко видеть, что

$$\omega^2 = \frac{k^2(m_1 + m_2)}{R^3} \quad \text{и} \quad R_1 \omega^2 = \frac{k^2 m_2}{R^2}.$$

2. Преобразованные основные уравнения (5)–(7). Полагая

$$r_1 = r, \quad r_2 = s, \quad r^{-3} = u, \quad s^{-3} = v, \quad (4)$$

для определения x, y, z, r, s, u, v , в силу (2), (3) и (4), получим следующую систему дифференциальных уравнений:

$$\begin{aligned} \frac{d^2 x}{dt^2} - \lambda \frac{dx}{dt} - 2\omega \frac{dy}{dt} + k^2 m_1 x u + k^2 m_2 (x-R)v - \omega^2 x + \lambda \omega y + \frac{k^2 m_2}{R^2} &= 0, \\ \frac{d^2 y}{dt^2} - \lambda \frac{dy}{dt} + 2\omega \frac{dx}{dt} + k^2 m_1 y u + k^2 m_2 y v - \omega^2 y - \lambda \omega x + \frac{k^2 m_2 \lambda}{\omega R^2} &= 0, \end{aligned} \quad (5)$$

$$\begin{aligned} \frac{d^2 z}{dt^2} - \lambda \frac{dz}{dt} + k^2 m_1 z u + k^2 m_2 z v &= 0, \\ r \frac{du}{dt} + 3u \frac{dr}{dt} = 0, \quad s \frac{dv}{dt} + 3v \frac{ds}{dt} = 0, \end{aligned} \quad (6)$$

$$x^2 + y^2 + z^2 = r^2, \quad (x-R)^2 + y^2 + z^2 = s^2. \quad (7)$$

Пусть при $t=0$ имеем

$$x(0) = x_0, \quad y(0) = y_0, \quad z(0) = z_0, \quad x'(0) = x_0', \quad y'(0) = y_0', \quad z'(0) = z_0', \quad (8)$$

где $x_0, y_0, z_0, x_0', y_0', z_0'$ — произвольно заданные действительные конечные числа, которые удовлетворяют неравенствам

$$r_0 = \sqrt{x_0^2 + y_0^2 + z_0^2} > 0 \quad \text{и} \quad s_0 = \sqrt{(x_0 - R)^2 + y_0^2 + z_0^2} > 0. \quad (9)$$

Далее, очевидно, имеем

$$u_0 = r_0^{-3} > 0 \quad \text{и} \quad v_0 = s_0^{-3} > 0. \quad (10)$$

Требуется определить x, y, z, r, s, u, v так, чтобы удовлетворялись дифференциальные уравнения (5)–(6), конечные уравнения (7) и начальные условия (8)–(10).

3. Вывод основных рекуррентных равенств (23)–(27). Пусть

$$\lambda(t) = \sum_{n=0}^{\infty} \lambda_n t^n. \quad (11)$$

Далее, предположим, что

$$|\lambda_n| \leq A_0 \frac{H_0^n}{n^2}, \quad n = 1, 2, \dots \quad (12)$$

где $A_0 > 0, H_0 > 0$ и $\alpha > 1$ — заданные конечные числа.

Очевидно, ряд (11) сходится, если $0 \leq t \leq H_0^{-1}$. Теперь положим

$$\begin{aligned} x &= \sum_{n=0}^{\infty} x_n t^n, \quad y = \sum_{n=0}^{\infty} y_n t^n, \quad z = \sum_{n=0}^{\infty} z_n t^n, \quad r = \sum_{n=0}^{\infty} r_n t^n, \\ s &= \sum_{n=0}^{\infty} s_n t^n, \quad u = \sum_{n=0}^{\infty} u_n t^n, \quad v = \sum_{n=0}^{\infty} v_n t^n, \end{aligned} \quad (13)$$

где

$$x_1 = x'_0, \quad y_1 = y'_0, \quad z_1 = z'_0. \quad (14)$$

Для определения неизвестных коэффициентов $x_n, y_n, z_n, r_n, s_n, u_n, v_n$, подставим (11) и (13) в уравнения (5)–(7) и приравняем к нулю коэффициенты при $t^n, n=0, 1, 2, \dots$

Тогда получим следующую рекуррентную систему для определения коэффициентов степенных рядов (13):

$$2x_2 - \lambda_0 x_1 - 2\omega y_1 + k^2 m_1 x_0 u_0 + k^2 m_2 x_0 v_0 - \omega^2 x_0 + \omega \lambda_0 y_0 + \frac{k^2 m_2}{R^2} = 0, \\ 2y_2 - \lambda_0 y_1 + 2\omega x_1 + k^2 m_1 y_0 u_0 + k^2 m_2 y_0 v_0 - \omega^2 y_0 - \omega \lambda_0 x_0 + \frac{k^2 m_2}{\omega R^2} \lambda_0 = 0, \quad (15)$$

$$2z_2 - \lambda_0 z_1 + k^2 m_1 z_0 u_0 + k^2 m_2 z_0 v_0 = 0,$$

$$r_0 u_1 + 3u_0 r_1 = 0, \quad s_0 v_1 + 3v_0 s_1 = 0, \quad (16)$$

$$x_0 x'_0 + y_0 y'_0 + z_0 z'_0 - r_0 r_1 = 0, \quad (x_0 - R)x'_0 + y_0 y'_0 + z_0 z'_0 - s_0 s_1 = 0, \quad (17)$$

$$(n+2)(n+1)x_{n+2} - \sum_{\nu=0}^n (v+1)\lambda_{n-\nu} x_{\nu+1} - 2\omega(n+1)y_{n+1} + \\ + k^2 m_1 \sum_{\nu=0}^n x_\nu u_{n-\nu} + k^2 m_2 \sum_{\nu=0}^n x_\nu v_{n-\nu} - \omega^2 x_n + \quad (18)$$

$$+ \omega \sum_{\nu=0}^n \lambda_{n-\nu} y_\nu = 0, \quad n \geq 1,$$

$$(n+2)(n+1)y_{n+2} - \sum_{\nu=0}^n (v+1)\lambda_{n-\nu} y_{\nu+1} + 2\omega(n+1)x_{n+1} + \\ + k^2 m_1 \sum_{\nu=0}^n y_\nu u_{n-\nu} + k^2 m_2 \sum_{\nu=0}^n y_\nu v_{n-\nu} - \omega^2 y_n - \quad (19)$$

$$- \omega \sum_{\nu=0}^n \lambda_{n-\nu} x_\nu + \frac{k^2 m_2}{\omega R^2} \lambda_n = 0, \quad n \geq 1$$

$$(n+2)(n+1)z_{n+2} - \sum_{\nu=0}^n (v+1)\lambda_{n-\nu} z_{\nu+1} + k^2 m_1 \sum_{\nu=0}^n z_\nu u_{n-\nu} + \\ + k^2 m_2 \sum_{\nu=0}^n z_\nu v_{n-\nu} = 0, \quad n \geq 1 \quad (20)$$

$$\sum_{\nu=0}^n (v+1)r_{n-\nu} u_{\nu+1} + 3 \sum_{\nu=0}^n (v+1)u_{n-\nu} r_{\nu+1} = 0, \quad n \geq 0 \quad (21)$$

$$\sum_{\nu=0}^n (v+1)s_{n-\nu} v_{\nu+1} + 3 \sum_{\nu=0}^n (v+1)v_{n-\nu} s_{\nu+1} = 0, \quad n \geq 0$$

$$\sum_{\nu=0}^n x_{n-\nu} r_\nu + \sum_{\nu=0}^n y_{n-\nu} s_\nu + \sum_{\nu=0}^n z_{n-\nu} \zeta_\nu = \sum_{\nu=0}^n r_{n-\nu} r_\nu, \quad n \geq 0 \quad (22)$$

$$s_0^2 = r_0^2 - 2Rv_0 + R^2.$$

Теперь, в силу (8)–(10) и (14), из (15)–(17) определим $x_2, y_2, r_1, s_1, u_1, v_1$ через начальные значения $x_0, y_0, z_0, x'_0, y'_0, z'_0$. Далее, рекуррентные соотношения (18)–(22) представим в следующем виде

$$(n+2)(n+1)x_{n+2} - (n+1)\lambda_0 x_{n+1} - 2\omega(n+1)y_{n+1} + (k^2 m_1 u_0 + \\ + k^2 m_2 v_0 - \omega^2)x_n + \omega \lambda_0 y_n - \lambda_n x_1 + k^2 m_1 x_0 u_n + k^2 m_2 x_0 v_n + \omega \lambda_n y_0 + \quad (23)$$

$$+ \sum_{\nu=0}^{n-1} [-(v+1)\lambda_{n-\nu} x_{\nu+1} + k^2 m_1 x_\nu u_{n-\nu} + k^2 m_2 x_\nu v_{n-\nu} + \omega \lambda_{n-\nu} y_\nu] = 0, \quad n \geq 1$$

$$(n+2)(n+1)y_{n+2} - (n+1)\lambda_0 y_{n+1} + 2\omega(n+1)x_{n+1} + \\ + (k^2 m_1 u_0 + k^2 m_2 v_0 - \omega^2)y_n - \omega \lambda_0 x_n - \lambda_n y_1 + k^2 m_1 y_0 u_n - \omega \lambda_n x_0 + \\ + k^2 m_2 y_0 v_n + \frac{k^2 m_2}{\omega R^2} \lambda_n + \sum_{\nu=1}^{n-1} [-(v+1)\lambda_{n-\nu} y_{\nu+1} + k^2 m_1 y_\nu u_{n-\nu} + \\ + k^2 m_2 y_\nu v_{n-\nu} - \omega \lambda_{n-\nu} x_\nu] = 0, \quad n \geq 1 \quad (24)$$

$$(n+2)(n+1)z_{n+2} - (n+1)\lambda_0 z_{n+1} + (k^2 m_1 u_0 + k^2 m_2 v_0)z_n - \lambda_n z_1 + \\ + k^2 m_1 z_0 u_n + k^2 m_2 z_0 v_n + \sum_{\nu=1}^{n-1} [-(v+1)\lambda_{n-\nu} z_{\nu+1} + k^2 m_1 z_\nu u_{n-\nu} + \\ + k^2 m_2 z_\nu v_{n-\nu}] = 0, \quad n \geq 1 \quad (25)$$

$$2r_0 r_n - 2x_0 x_n - 2y_0 y_n - 2z_0 z_n + \sum_{\nu=1}^{n-1} (r_{n-\nu} r_\nu - x_{n-\nu} x_\nu - \\ - y_{n-\nu} y_\nu - z_{n-\nu} z_\nu) = 0, \quad n \geq 2 \quad (26)$$

$$2s_0 s_n - 2r_0 r_n + 2R x_n + \sum_{\nu=1}^{n-1} (s_{n-\nu} s_\nu - r_{n-\nu} r_\nu) = 0, \quad n \geq 2$$

$$(n+1)r_0 u_{n+1} + 3r_1 u_n + 3(n+1)u_0 r_{n+1} + r_n u_1 + \\ + \sum_{\nu=0}^{n-1} (v+1)(r_{n-\nu} u_{\nu+1} + 3r_{\nu+1} u_{n-\nu}) = 0, \quad n \geq 1 \quad (27)$$

$$(n+1)s_0 v_{n+1} + 3S_1 v_n + 3(n+1)v_0 r_{n+1} + s_n v_1 + \sum_{\nu=0}^{n-1} (\nu+1)(s_{n-\nu} v_{\nu+1} + 3s_{\nu+1} v_{n-\nu}) = 0, \quad n \geq 1. \quad (27)$$

4. Вывод основных рекуррентных неравенств (29)–(36). Пусть $H \geq H_0$ — достаточно большое число, нижняя грань которого будет указана ниже.

Докажем, что имеем следующие неравенства:

$$\begin{aligned} |x_n| &\leq A_1 \frac{H^n}{n^2}, & |y_n| &\leq A_2 \frac{H^n}{n^2}, & |z_n| &\leq A_3 \frac{H^n}{n^2}, & |r_n| &\leq A_4 \frac{H^n}{n^2}, \\ |s_n| &\leq A_5 \frac{H^n}{n^2}, & |u_n| &\leq A_6 \frac{H^n}{n^2}, & |v_n| &\leq A_7 \frac{H^n}{n^2}, & n &\geq 1 \end{aligned} \quad (28)$$

где $A_i (i=1, 2, 3, 4, 5, 6, 7)$ — положительные постоянные, нижние грани которых будут указаны ниже.

Для первых нескольких значений индекса n , неравенства (28) удовлетворяются выбирая число H достаточно большим.

Справедливость этих неравенств для любых n устанавливается с помощью принципа математической индукции.

Пусть неравенства (28) справедливы для x, y и z , при $\nu=1, 2, \dots, n+1$ ($n \geq 1$), для r и s , при $\nu=1, 2, \dots, n-1$ ($n \geq 2$), а для u и v , при $\nu=1, 2, \dots, n$ ($n \geq 1$). Докажем их справедливость, соответственно, при $\nu=n+2$, $\nu=n$ и $\nu=n+1$.

Можно показать, что из равенств (23)–(27) следуют неравенства:

$$\begin{aligned} |x_{n+2}| &\leq (|\lambda_0| A_1 + 2\omega A_2) \frac{2^\alpha H^{n+1}}{3(n+2)^\alpha} + (|k^2 m_2 u_0 + k^2 m_2 v_0 - \omega^2| A_1 + \\ &+ \omega |\lambda_0| A_2 + |x_1| A_0 + k^2 m_1 |x_0| A_6 + k^2 m_2 |x_0| A_7 + \\ &+ \omega |y_0| A_6) \frac{2^{2\alpha-1} H^n}{3(n+2)^\alpha} + \frac{2^{2\alpha-2} L_\alpha H^{n+1}}{3(n+2)^\alpha} A_0 A_1 + \\ &+ (k^2 m_1 A_1 A_6 + k^2 m_2 A_1 A_7 + \omega A_0 A_2) \frac{2^{2\alpha-1} L_\alpha H^n}{3(n+2)^\alpha}, \end{aligned} \quad (29)$$

$$\begin{aligned} |y_{n+2}| &\leq (|\lambda_0| A_2 + 2\omega A_1) \frac{2^\alpha H^{n+1}}{3(n+2)^\alpha} + (|k^2 m_1 u_0 + k^2 m_2 v_0 - \omega^2| A_2 + \\ &+ \omega |\lambda_0| A_1 + |y_1| A_0 + k^2 m_1 |y_0| A_6 + \omega |x_0| A_0 + k^2 m_2 |y_0| A_7 + \\ &+ \frac{k^2 m_2}{\omega R^2} A_0) \frac{2^{2\alpha-1} H^n}{3(n+2)^\alpha} + A_0 A_2 + \frac{2^{2\alpha-2} L_\alpha H^{n+1}}{3(n+2)^\alpha} + \\ &+ (k^2 m_1 A_2 A_6 + k^2 m_2 A_2 A_7 + A_0 A_1) \frac{2^{2\alpha-1} L_\alpha H^n}{3(n+2)^\alpha}. \end{aligned} \quad (30)$$

$$\begin{aligned} |z_{n+2}| &\leq |\lambda_0| A_3 \frac{2^\alpha H^{n+1}}{3(n+2)^\alpha} + (k^2 m_1 u_0 + k^2 m_2 v_0 |A_3 + |z_1| A_0 + \\ &+ k^2 m_1 |z_0| A_6 + k^2 m_2 |z_0| A_7) \frac{2^{2\alpha-1} H^n}{3(n+2)^\alpha} + A_0 A_7 \frac{2^{2\alpha-2} L_\alpha H^{n+1}}{3(n+2)^\alpha} + \\ &+ (k^2 m_1 A_3 A_6 + k^2 m_2 A_3 A_7 + A_0 A_1) \frac{2^{2\alpha-1} L_\alpha H^n}{3(n+2)^\alpha}, \end{aligned} \quad (31)$$

$$|r_n| \leq \left[\frac{1}{r_0} (|x_0| A_1 + |y_0| A_2 + |z_0| A_3) + \frac{L_\alpha}{2r_0} (A_1^2 + A_2^2 + A_3^2) \right] \frac{H^n}{n^2}, \quad (32)$$

$$|s_n| \leq \frac{r_0}{s_0} |r_n| + \left[\frac{R}{s_0} A_1 + \frac{L_\alpha}{2s_0} (A_1^2 + A_2^2) \right] \frac{H^n}{n^2}, \quad (33)$$

$$\begin{aligned} |u_{n+1}| &\leq \frac{1}{r_0} (3|r_1| A_6 + |u_1| A_4) \frac{2^{2\alpha-1} H^n}{(n+1)^\alpha} + \frac{3|u_0|}{r_0} A_4 \frac{H^{n+1}}{(n+1)^\alpha} + \\ &+ \frac{2^\alpha L_\alpha A_4 A_6 H^{n+1}}{r_0 (n+1)^\alpha}, \end{aligned} \quad (34)$$

$$\begin{aligned} |v_{n+1}| &\leq \frac{1}{s_0} (3|s_1| A_7 + |v_1| A_5) \frac{2^{2\alpha-1} H^n}{(n+1)^\alpha} + \\ &+ \frac{3|v_0|}{s_0} A_5 \frac{H^{n+1}}{(n+1)^\alpha} + \frac{2^\alpha L_\alpha A_5 A_7 H^{n+1}}{s_0 (n+1)^\alpha}, \end{aligned} \quad (35)$$

где

$$L_\alpha = \frac{2^\alpha (3\alpha - 1)}{\alpha - 1}.$$

5. Вывод основных неравенств для коэффициентов (28). Легко видеть, что для доказательства справедливости неравенств (28), следует доказать существование положительных постоянных $H, A_i (i=1, 2, 3, 4, 5, 6, 7)$, удовлетворяющих неравенствам:

$$\begin{aligned} \frac{2^\alpha}{3H} (|\lambda_0| A_1 + 2\omega A_2 + 2^{2\alpha-2} L_\alpha A_0 A_1) + \frac{2^{2\alpha-1}}{3H^2} [|k^2 m_1 u_0 + k^2 m_2 v_0 - \omega^2| A_1 + \\ + \omega |\lambda_0| A_2 + |x_1| A_0 + k^2 m_1 |x_0| A_6 + k^2 m_2 |x_0| A_7 + \omega |y_0| A_6 + \\ + L_\alpha (k^2 m_1 A_1 A_6 + k^2 m_2 A_1 A_7 + \omega A_0 A_2)] \leq A_1, \end{aligned} \quad (36)$$

$$\begin{aligned} \frac{2^\alpha}{3H} (|\lambda_0| A_2 + 2\omega A_1 + 2^{2\alpha-2} L_\alpha A_0 A_2) + \frac{2^{2\alpha-1}}{3H^2} [|k^2 m_1 u_0 + \\ + k^2 m_2 v_0 - \omega^2| A_2 + \omega |\lambda_0| A_1 + |y_1| A_0 + k^2 m_1 |y_0| A_6 + \\ + \omega |x_0| A_0 + k^2 m_2 |y_0| A_7 + \frac{k^2 m_2}{\omega R^2} A_0 + \\ + L_\alpha (k^2 m_1 A_2 A_6 + k^2 m_2 A_2 A_7 + A_0 A_1)] \leq A_2, \end{aligned} \quad (37)$$

$$\frac{2^\alpha}{3H} (|\lambda_0| A_3 + 2^{\alpha-2} L_\alpha A_0 A_3) + \frac{2^{2\alpha-1}}{3H^2} \left[|k^2 m_1 u_0 + k^2 m_2 v_0| A_3 + \right. \\ \left. + |\zeta_1| A_6 + k^2 m_1 |\zeta_0| A_6 + k^2 m_2 |\zeta_0| A_7 + \right. \\ \left. + L_\alpha (k^2 m_1 A_3 A_6 + k^2 m_2 A_3 A_7) \right] \leq A_3, \quad (38)$$

$$\frac{1}{r_0} (|x_0| A_1 + |y_0| A_2 + |\zeta_0| A_3) + \frac{L_\alpha}{2r_0} (A_1^2 + A_2^2 + A_3^2) \leq A_1, \quad (39)$$

$$\frac{1}{s_0} (|x_0| A_1 + |y_0| A_2 + |\zeta_0| A_3 + R A_1) + \frac{L_\alpha}{2s_0} (A_1^2 + A_2^2 + \\ + A_3^2 + 2A_1^2 + A_2^2) \leq A_3, \quad (40)$$

$$\frac{3|u_0|}{r_0} A_4 + \frac{2^\alpha L_\alpha}{r_0} A_4 A_6 + \frac{2^{\alpha-1}}{r_0 H} (3|r_1| A_6 + |u_1| A_4) \leq A_6, \quad (41)$$

$$\frac{3|v_0|}{s_0} A_5 + \frac{2^\alpha L_\alpha}{s_0} A_5 A_7 + \frac{2^{\alpha-1}}{s_0 H} (3|s_1| A_7 + |v_1| A_5) \leq A_7. \quad (42)$$

Положительные числа A_6 , A_7 , H_0' и H_0'' выберем совершенно произвольно, причем будем считать, что

$$H_0' > 3 \cdot 2^{\alpha-1} \frac{|r_1|}{r_0} \quad \text{и} \quad H_0'' > 3 \cdot 2^{\alpha-1} \frac{|s_1|}{s_0}.$$

Положительное число A_6 выберем так, чтобы было

$$A_6 < \min \left\{ \frac{2s_0}{L_\alpha}, \frac{A_7 (s_0 H_0'' - 3 \cdot 2^{\alpha-1} |s_1|)}{H_0'' (2^\alpha L_\alpha A_7 + 3|v_0|) + 2^{\alpha-1} |v_1|} \right\}. \quad (43)$$

После этого выбираем положительное число A_4 настолько малым, чтобы было

$$A_4 < \min \left\{ \frac{2r_0}{L_\alpha}, \sqrt{A_6 \left(\frac{s_0}{L_\alpha} - \frac{1}{2} A_6 \right)}, \frac{A_6 (r_0 H_0' - 3 \cdot 2^{\alpha-1} |r_1|)}{H_0' (2^\alpha L_\alpha A_6 + 3|u_0|) + 2^{\alpha-1} |u_1|} \right\}. \quad (44)$$

Фиксируя A_4 , положительные числа A_1 , A_2 , A_3 возьмем настолько малыми, чтобы удовлетворялись неравенства:

$$|x_0| A_1 + |y_0| A_2 + |\zeta_0| A_3 + \frac{1}{2} L_\alpha (A_1^2 + A_2^2 + A_3^2) \leq A_1 \left(r_0 - \frac{L_\alpha}{2} A_4 \right), \quad (45)$$

$$(R + |x_0|) A_1 + |y_0| A_2 + |\zeta_0| A_3 + \frac{L_\alpha}{2} (A_1^2 + A_2^2 + A_3^2) \leq \\ \leq A_3 s_0 - \frac{L_\alpha}{2} (2A_1^2 + A_2^2). \quad (46)$$

Наконец, положим

$$H_1 = \frac{2^\alpha}{3} \left(|\lambda_0| + 2\omega \frac{A_2}{A_1} + 2^{\alpha-2} L_\alpha A_1 \right) + \frac{2^{2\alpha-1}}{3} \left[|k^2 m_1 u_0 + k^2 m_2 v_0 - \omega^2| + \right. \\ \left. + \omega |\lambda_0| \frac{A_2}{A_1} + |x_1| \frac{A_0}{A_1} + k^2 m_1 |x_0| \frac{A_6}{A_1} + k^2 m_2 |x_0| \frac{A_7}{A_1} \omega + \right. \\ \left. + |y_0| \frac{A_0}{A_1} + L_\alpha \left(k^2 m_1 A_6 + k^2 m_2 A_7 + \omega \frac{A_0 A_2}{A_1} \right) \right], \quad (47)$$

$$H_1 = \frac{2^\alpha}{3} \left(|\lambda_0| + 2\omega \frac{A_1}{A_2} + 2^{\alpha-2} L_\alpha A_0 \right) + \frac{2^{2\alpha-1}}{3} \left[|k^2 m_1 u_0 + k^2 m_2 v_0 - \omega^2| + \right. \\ \left. + \omega |\lambda_0| \frac{A_1}{A_2} + |y_1| \frac{A_0}{A_1} + k^2 m_1 |y_0| \frac{A_6}{A_2} + \omega |x_0| \frac{A_0}{A_2} + \right. \\ \left. + k^2 m_2 |y_0| \frac{A_7}{A_2} + \frac{k^2 m_2}{\omega R^2} \frac{A_0}{A_2} + L_\alpha \left(k^2 m_1 A_6 + k^2 m_2 A_7 + \frac{A_0 A_1}{A_2} \right) \right], \quad (48)$$

$$H^* = \max \{1, H_0, H_0', H_0'', H_1, H_2\}, \quad (49)$$

$$H \geq H^*. \quad (50)$$

Если положительные числа A_i ($i=1, 2, 3, 4, 5, 6, 7$) и H удовлетворяют условиям (44)–(47) и (51), то, как легко видеть, справедливы все неравенства (37)–(43).

Таким образом справедливость неравенств (28) установлена для любых $n=1, 2, 3, \dots$

6. Доказательство сходимости рядов (13) и оценка их остатков. Теперь допустим, что

$$0 \leq t \leq \frac{1}{H^*}. \quad (51)$$

Тогда из (28), полагая $H=H^*$, следует, например, что

$$|x_n| t^n \leq A_1 \left(\frac{H^*}{H^*} \right)^n \frac{1}{n^\alpha} = \frac{A_1}{n^\alpha}$$

и сходимость первого из рядов (13) очевидна, ибо по условию $\alpha > 1$.

Аналогично доказывается сходимость остальных из рядов (13).

Пусть

$$x(t) = \sum_{k=0}^n x_k t^k + R_n(t).$$

Тогда, очевидно, что для остатка $R_n(t)$ получим оценку

$$|R_n(t)| \leq \frac{A_1}{(\alpha-1)n^{\alpha-1}}, \quad n=1, 2, \dots$$

равномерно при

$$0 \leq t \leq \frac{1}{H^*}.$$

Аналогичные оценки получаются для остальных рядов (13).

Январь, 1960.

Кафедра астрономии Тбилисского государственного университета.

ON THE RESTRICTED SPACE PROBLEM OF THREE BODIES,
WHEN THE MASS OF THE ATTRACTED BODY IS A
GIVEN FUNCTION OF TIME

N. G. MAGNARADZE

ЛИТЕРАТУРА

1. Магнарадзе Н. Г., Об ограниченной задаче трех тел, когда притягиваемое тело имеет переменную массу, Бюлл. Абастуман. астрофиз. общ., 1959, № 24, 145—159.
2. Мещерский И. В., Работы по механике тел переменной массы, М., 1952.
3. Космодемьянский А. А., Курс теоретической механики, М., 1955.

შინაარსი—СОДЕРЖАНИЕ

1. ელექტროფოტომეტრია δ კეტი. ნ. ლ. მაგალაშვილი, ი. ი. კუმსიშვილი	3
ფოტომეტრია δ კეტი. ნ. ლ. მაგალაშვილი, ი. ი. კუმსიშვილი (რეზიუმე)	10
Electrophotometry of δ Ceti. N. L. Magalashvili, J. J. Kumsishvili (Summary)	11
2. ო სპექტრალურ-დვინოვარ ვარსკვლავზე α ლევი (სპიკა). ნ. ლ. მაგალაშვილი, ი. ი. კუმსიშვილი	13
სპექტრალურ-დვინოვარ ვარსკვლავზე α ლევი (სპიკა). ნ. ლ. მაგალაშვილი, ი. ი. კუმსიშვილი (რეზიუმე)	18
On the spectroscopic binary α Virginis (Spica). N. L. Magalashvili, J. J. Kumsishvili (Summary)	18
3. ო სტრუქტურული დეტალი ემისიური ნიბულაების. მ. ვ. დოლიძე	21
ემისიური ნიბულაების სტრუქტურული დეტალების შესახებ. მ. დოლიძე (რეზიუმე)	22
On structural details of emission nebulae. M. V. Dolidze (Summary)	22
4. სპექტროფოტომეტრია სუსტ განათებული პლანეტარული ნიბულაების. ნ. ა. რაზმაძე	25
მკვლევარული პლანეტარული ნიბულაების სპექტროფოტომეტრია. ნ. ა. რაზმაძე (რეზიუმე)	32
Spectrophotometry of faint planetary nebulae. N. A. Razmadze (Summary)	32
5. ვარსკვლავების სპექტრები NGC 6604, NGC 6913 და Tr 1. ე. კ. ხარაძე, რ. ა. ბარტა	35
6. სპექტროფოტომეტრია კომეტის არენდ-როლანდის (1956 h) ბირთვის	81
სპექტროფოტომეტრია კომეტის არენდ-როლანდის (1956 h) ბირთვის სპექტროფოტომეტრია. მ. დოლიძე, ვ. ი. მაკაროვი (რეზიუმე)	86
Spectrophotometry of the Arend-Roland (1956 h) comet nucleus. M. V. Dolidze, V. I. Makarov (Summary)	86
7. ფოტოგრაფიული დაკვირვებები პლანეტების. გ. ნ. სალუკვაძე	89
8. პოლარიზაცია მკაფიო დღის ცაზე ზენიტში. ე. კ. კოხანი	95
მკაფიო დღის ცაზე ზენიტში. ე. კ. კოხანი (რეზიუმე)	104
The polarisation of clear day sky at the zenith. E. K. Kokhan (Summary)	104
9. სამფეროვანი ფოტომეტრიული სისტემის შექმნის ცდა 40-სმ რეფრაქტორის გამოყენებით. გ. ნ. სალუკვაძე	105
სამფეროვანი ფოტომეტრიული სისტემის შექმნის ცდა 40-სმ რეფრაქტორის გამოყენებით. გ. ნ. სალუკვაძე (რეზიუმე)	125
On the three-color photometric system with the 40-cm refractor. G. N. Salukvadze (Summary)	126
10. სოლარული ინფრარედული სპექტროფოტომეტრი, აგებული აბასტუმანის დაკვირვებებისთვის	129
სამხრეთ-აღმოსავლეთი სპექტროფოტომეტრი, აგებული აბასტუმანის დაკვირვებებისთვის. ტ. ს. ხეტურიანი (რეზიუმე)	156
Solar infrared spectrophotometer of the Abastumani observatory. Ts. S. Khetsuriani (Summary)	156
11. ნულ-პუნქტის სპექტროფოტომეტრიული ტემპერატურების განსაზღვრა. მ. ვ. დოლიძე, მ. ფ. მაზნი, ლ. მ. ფიშკოვა	161
სპექტროფოტომეტრიული ტემპერატურების ნულ-პუნქტის განსაზღვრა. მ. დოლიძე, მ. მაზნი, ლ. ფიშკოვა (რეზიუმე)	167